[0007]

10

15

25

30

(First invention)

In order to solve the above problem, the fixing apparatus of the present invention includes the following components (A01) to (A06).

(A01) a heating and fixing rotation member (Fh) and a pressurizing and fixing rotation member (Fp) rotating while pressure contacting each other and fixing a non-fixed toner image on a recording paper that passes a fixing region (Q5) formed by a pressure contacting region; (A02) a heating and fixing member (Fh+h1+h2; Fh+h1+h3) including a heater (h2; h1+h3) which is used for a large-size paper and arranged inside of the heating and fixing rotation member (Fh) and being used in time of fixing a large-size paper arranged extending in a width direction of the recording paper, a heater (h1) which is used in time of fixing a small-size paper compared to the large-size paper, and the heating and fixing rotation member (Fh); (A03) a previous job information storage means (C1) for storing the paper size 20. and the number of recorded images (N) used in the previous job; (A04) an elapsed time detecting means (C2) for measuring an elapsed time (T) from the end of the previous job until the input of the next job command signal; (A05) a paper size storage means (C3) of the next job for detecting and storing the paper size to be used in the next job; and (A06) an idle executing means (C4) for turning only the heater (h1) used in time of small-size paper according to the elapsed time (T) and idling the heating and fixing rotation member (Fh) and the pressurizing and fixing rotation member (Fp) when the paper used in the previous job is a small-size paper and the paper to be used in the next job is a large-size paper. [0018]

25

(Description of components of first to third invention)

In the fixing apparatus of the first to the third
inventions, the following component (A012) may be arranged.

(A012) the heating and fixing member (Fh+h1+h2) in which the heater (h2) used in time of large-size paper is arranged in correspondence to the entire length in the width direction of the large-size paper, and the heater (hl) used in time of small-size paper is arranged in correspondence to the entire length in the width direction of the small-size paper. When such component is arranged, the heater (h2) used in time of large-size paper is arranged in correspondence to the entire length in the width direction of the large-size paper, and the heater (h1) used in time of small-size paper is arranged in correspondence to the entire length in the width direction of the small-size paper. Therefore, the recording paper having a length of less than or equal to the width direction of the heater (h1) used in time of small-size paper can all be fixed by turning ON/OFF only the heater (h1) used in time of small-size paper.

Furthermore, the recording paper having a length longer than the length in the width direction of the heater (h1) used in time of small-size paper can smaller than or equal to the length in the width direction of the large-size using heater (h2) can be heated and fixed by turning ON/OFF only the

heater (h2) used in time of large-size paper, or alternately turning ON heater (h1) used in time of small-size paper and the large-size using heater (h2) at a constant ratio according to the paper size. That is, the control of ON/OFF of the fixing heater (h1, h2) during the execution of the

job merely needs to be executed only on one of heater h1 or heater h2, and thus the control is facilitated. (19)日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開2002-72763

(P2002-72763A)

(43)公開日 平成14年3月12日(2002.3.12)

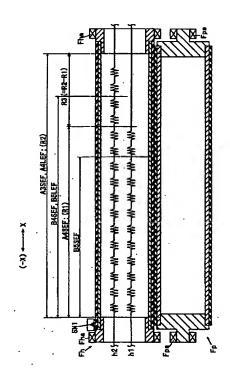
(51) Int.Cl. ⁷	識別記号	FΙ	テーマコート・(参考)	
G 0 3 G 15/20	109	G 0 3 G 15/20	109 2H033	
	101		101 3K058	
	107		107	
H 0 5 B 3/00	3 1 0	H 0 5 B 3/00	310E	
	3 3 5		3 3 5	
		審査請求 未請求	計球項の数4 OL (全 24 頁)	
(21)出願番号	特顏2000-265303(P2000-265303)	(71)出顧人 000005	5496	
		富士ゼ	ロックス株式会社	
(22)出願日	平成12年9月1日(2000.9.1)	東京都	東京都港区赤坂二丁目17番22号	
		(72)発明者 原 鷸	治	
			県海老名市本郷2274番地 富士ゼロ 株式会社内	
		(72)発明者 栗田		
			ルス 県海老名市本郷2274番地 富士ゼロ	
			株式会社内	
		(74)代理人 100094		
		弁理士	田中 隆秀	
			最終頁に	

(54) 【発明の名称】 定着装置

(57)【要約】

【課題】 加熱定着用回転部材および加圧定着用回 転部材の圧接領域により形成される定着領域の温度分布 を短時間で均一化できるようにすること。

【解決手段】 大サイズシート定着時に使用する大サイズ時使用ヒータh 2 および小サイズのシート定着時に使用する小サイズ時使用ヒータh 1 と、前回ジョブ終了時から次回ジョブ指令信号の入力時までの経過時間 T を計測する経過時間検出手段と、前回ジョブで使用したシートが小サイズシートで次回ジョブで使用するシートが大サイズシートの場合に、前記経過時間 T に応じて前記小サイズ時使用ヒータh 1 のみをオンにして、前記加熱定着用回転部材 F h および加圧定着用回転部材 F p の空回転を実行する空回転実行手段とを備えた定着装置。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 次の構成要件(A01)~(A06)を備え た定着装置、(A01)互いに圧接しながら回転し且つ圧 接領域により形成される定着領域を通過する記録シート 上の未定着トナー像を定着する加熱定着用回転部材およ び加圧定着用回転部材、(A02)前記加熱定着用回転部 材の内部に配置され且つ前記記録シートの幅方向に延び て配置された大サイズシート定着時に使用する大サイズ 時使用ヒータおよび前記大サイズシートに比較して小サ イズのシート定着時に使用する小サイズ時使用ヒータ と、前記加熱定着用回転部材とを有する加熱定着部材、 (A03) 前回ジョブで使用したシートサイズおよび画像 記録枚数を記憶する前回ジョブ情報記憶手段、(A04) 前回ジョブ終了時から次回ジョブ指令信号の入力時まで の経過時間を計測する経過時間検出手段、(A05)次回 ジョブで使用するシートサイズを検出し記憶する次回ジ ョブのシートサイズ記憶手段、(A06)前回ジョブで使 用したシートが小サイズシートで次回ジョブで使用する シートが大サイズシートの場合に、前記経過時間に応じ て前記小サイズ時使用ヒータのみをオンにして、前記加 20 熱定着用回転部材および加圧定着用回転部材の空回転を

1

【請求項2】 次の構成要件(A07)を備えた請求項1 記載の定着装置、(A07)・前回ジョブで使用したシート サイズと、前回ジョブの記録枚数と、次回ジョブで使用 するシートサイズと前記経過時間とに応じて空回転時間 を設定する空回転時間設定手段を有する前記空回転実行 手段。

実行する空回転実行手段。

【請求項3】 次の構成要件(A01), (A02), (A 05'), (A08), (A09)を備えた定着装置、(A0 1) 互いに圧接しながら回転し且つ圧接領域により形成 される定着領域を通過する記録シート上の未定着トナー 像を定着する加熱定着用回転部材および加圧定着用回転 部材、(A02) 前記加熱定着用回転部材の内部に配置さ れ且つ前記記録シートの幅方向に延びて配置された大サ イズシート定着時に使用する大サイズ時使用ヒータおよ び前記大サイズシートに比較して小サイズのシート定着 時に使用する小サイズ時使用ヒータと、前記加熱定着用 回転部材とを有する加熱定着部材、(A05')次回ジョ ブ指令信号の入力時に、次回ジョブで使用するシートサ イズを検出し記憶する次回ジョブのシートサイズ記憶手 段、(A08) 小サイズシートが通過する定着領域である 小サイズシート定着領域の温度を検出する小サイズシー ト定着領域温度センサと、大サイズシートが通過する定 着領域である大サイズシート定着領域であって、前記小 サイズシート定着領域と重ならない領域である差分定着 領域の温度を検出する差分定着領域温度センサとを有す る前記温度センサ、(A09)次回ジョブのシートサイズ が大サイズシートである場合に、前記小サイズシート定 着領域温度センサおよび差分定着領域温度センサの検出 50

温度が所定温度に達するまで、前記大サイズ時使用ヒータおよび小サイズ時使用ヒータを制御しながら空回転を実行する前記空回転実行手段。

【請求項4】 次の構成要件(A01), (A02), (A 010), (A011)を備えた定着装置、(A01)互いに圧 接しながら回転し且つ圧接領域により形成される定着領 域を通過する記録シート上の未定着トナー像を定着する 加熱定着用回転部材および加圧定着用回転部材、(A0 2) 前記加熱定着用回転部材の内部に配置され且つ前記 記録シートの幅方向に延びて配置された大サイズシート 定着時に使用する大サイズ時使用ヒータおよび前記大サ イズシートに比較して小サイズのシート定着時に使用す る小サイズ時使用ヒータと、前記加熱定着用回転部材と を有する加熱定着部材、(A010)前記加圧定着用回転 部材を構成するエンドレスの薄膜状の加圧ベルトと、前 記加圧ベルトの裏面側に配置され且つ前記加圧ベルトを 前記加熱定着用回転部材に押圧する押圧パッドと、前記 加圧ベルトの裏面側に前記加圧ベルトの移動経路に沿っ て配置されたベルトガイドとを有する加圧定着部材、

(A011) 前記定着領域の温度を検出するために前記定 着領域を通過する加圧ベルトの裏面側に配置された温度 センサ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、電子写真複写機、レーザービームプリンター等の画像形成装置において記録シート上に形成したトナー像を加熱定着する定着装置に関し、特に、互いに圧接して回転する加熱回転部材および加圧回転部材を有し、それらの圧接領域により形成される定着領域を通過する記録シート上のトナー像を加熱、加圧して定着する定着装置に関する。

[0002]

【従来の技術】前記種類の定着装置は、記録シートの通過する定着領域の温度分布が幅方向(記録シートの搬送方向に垂直な方向)の一端側で高く、他端側で低くなっている場合に、均一な定着ができなくなったり、記録シートにしわが発生したりすることがある。したがって、画像形成装置の定着装着において、トナーを均一に定着するために、加熱ロールの温度分布を所定の温度範囲内に収めるようにしている。このような定着装置として次の技術(J01)~(J05)が従来公知である。

(J01) 特開平11-174896号公報記載の技術 この公報には、大サイズ用ランプと、小サイズ用ランプ の併用と、複数の温度検知手段とによって、温度分布の 均一化を行っている。また、温度分布を均一化するため に2個の冷却ファンを使用している。このため、例えば 小サイズシートを連続定着した後に大サイズシートを定 着する際に、大サイズシートの定着領域の温度分布が不 均一であっても、前記冷却ファンを使用して短時間で温 度分布を均一にすることが可能である

(_,

【0003】(J02)特開平10-78728号公報記載の技術

この公報には、温度センサと加熱ロールとの接触により 加熱ロールに傷が付くのを防止するため、非接触センサ ーが記載されている。

(J03) 特許公報第2799602号記載の技術 この特許公報には、連続コピーを設定枚数以上行った場合、ジョブ終了後に、定着ロールの空回転を行う技術が 記載されている。

(J04) 実開昭60-112260号公報記載の技術 この公報には、熱均-ロールを加熱ロールに圧接従動回 転させて温度分布の均一化を行う技術が記載されてい る。

(J05)特開平8-211779号公報または特開平9-80968号公報記載の技術

1本のヒータを使用して、ジョブで使用する用紙サイズ、枚数、前ジョブから次ジョブまでの経過時間により、加熱ロール温度分布を均一にする空回転時間を設定している。

[0004]

【発明が解決しようとする課題】(前記従来技術(J01)の問題点)従来技術(J01)では、2個の冷却ファンを使用するため、部品点数が増加し、コスト高となる。また、温度検知手段を加熱ロール(加熱定着用回転部材)に設けるため加熱ロールが摩耗し、画像上に傷が発生するおそれもある。

(前記従来技術(J02)の問題点)従来技術(J02)では、値段が高く、また制御が複雑になること等から安価な機械には導入できないのが現状である。また、温度分布の均一化を短時間で行うことができない。

(前記従来技術(J03)の問題点)従来技術(J03)では、次のジョブのシートサイズ、次のジョブまでの経過時間に係わらず、電力や時間の無駄が発生する。また、大サイズシート定着用のヒータをオンにして空回転を行うので、小サイズシートの定着領域以外の領域を加熱することとなり、小サイズシートを使用する場合には電力の無駄が発生する。

(前記従来技術(J04)の問題点)従来技術(J04)では、熱均一ロールを使用するため、部品数が多くなり、装置が大型化し、コストアップとなる。

(前記従来技術(J05)の問題点)従来技術(J05)では、1本のヒータを使用しているため、温度の低い部分のみを加熱しながら空回転を行うことができないので、温度分布の均一化を短時間で行うことができない。

【0005】本発明は、前述の事情に鑑み、下記(001), (002)の記載内容を課題とする。

(O01) 加熱定着用回転部材および加圧定着用回転部材の圧接領域により形成される定着領域の温度分布を短時間で均一化できるようにすること。

(002) 加熱定着用回転部材および加圧定着用回転部材

4

の圧接領域により形成される定着領域の温度を検出する 接触型センサを加熱定着部材に接触させずに定着領域の 温度分布を均一化できるようにすること。

[0006]

【課題を解決するための手段】次に、前記課題を解決するために案出した本発明を説明するが、本発明の要素には、後述の実施の形態の要素との対応を容易にするため、実施の形態の要素の符号をカッコで囲んだものを付記する。また、本発明を後述の実施の形態の符号と対応させて説明する理由は、本発明の理解を容易にするためであり、本発明の範囲を実施の形態に限定するためではない。

【0007】(第1発明)前記課題を解決するために、本発明の定着装置は、次の構成要件(A01)~(A06)を備えたことを特徴とする。

(A01) 互いに圧接しながら回転し且つ圧接領域により 形成される定着領域(Q5)を通過する記録シート上の 未定着トナー像を定着する加熱定着用回転部材 (Fh) および加圧定着用回転部材 (Fp)、(A02) 前記加熱 定着用回転部材(Fh)の内部に配置され且つ前記記録 シートの幅方向に延びて配置された大サイズシート定着 時に使用する大サイズ時使用ヒータ(h2;h1+h 3) および前記大サイズシートに比較して小サイズのシ ート定着時に使用する小サイズ時使用ヒータ(h 1) と、前記加熱定着用回転部材 (Fh)とを有する加熱定 着部材(Fh+h1+h2;Fh+h1+h3)、(A 03) 前回ジョブで使用したシートサイズおよび画像記録 枚数(N)を記憶する前回ジョブ情報記憶手段(C 1)、(A04)前回ジョブ終了時から次回ジョブ指令信 号の入力時までの経過時間(T)を計測する経過時間検 出手段(C2)、(A05)次回ジョブで使用するシート サイズを検出し記憶する次回ジョブのシートサイズ記憶 手段(C3)、(A06)前回ジョブで使用したシートが 小サイズシートで次回ジョブで使用するシートが大サイ ズシートの場合に、前記経過時間(T)に応じて前記小 サイズ時使用ヒータ(h1)のみをオンにして、前記加 熱定着用回転部材(Fh)および加圧定着用回転部材

照定着用回転部材 (Fh) および加圧定着用回転部材 (Fp) の空回転を実行する空回転実行手段 (C4)。 【0008】 (第1発明の作用) 前記構成要件を備えた 定着装置では、加熱定着用回転部材 (Fh) および加圧 定着用回転部材 (Fp) は、互いに圧接しながら回転し 且つ圧接領域により形成される定着領域 (Q5) を通過する記録シート上の未定着トナー像を定着する。 前記加熱定着部材 (Fh)の内部には大サイズシート定着時に使用する大サイズ時使用ヒータ (h1)が、前記記録シートの幅方向に延びて配置されている。前回ジョブ情報記憶手段 (C1) は、前回ジョブで使用したシートサイズ

および画像記録枚数(N)を記憶する。経過時間検出手段(C2)は、前回ジョブ終了時から次回ジョブ指令信号の入力時までの経過時間(T)を計測する。次回ジョブのシートサイズ記憶手段(C3)は、次回ジョブで使用するシートサイズを検出し記憶する。空回転実行手段(C4)は、前回ジョブで使用したシートが小サイズシートで次回ジョブで使用するシートが大サイズシートの場合に、前記経過時間(T)に応じて前記小サイズ時使用ヒータ(h1)をオンにして加熱定着用回転部材(Fh)および加圧定着用回転部材(Fp)の空回転を実行10する。前記空回転により短時間で前記定着領域(Q5)の温度分布のバラツキを均一化することができる。温度分布が均一になると記録シートの紙しわの発生を防止することができる。

【0009】(第1発明の構成要件の説明)前記第1発明の定着装置において、次の構成要件(A07)を備えることが可能である。

(A07) 前回ジョブで使用したシートサイズと、前回ジョブの記録枚数と、次回ジョブで使用するシートサイズと前記経過時間(T)とに応じて空回転時間(Tr)を 20設定する空回転時間設定手段(C4a)を有する前記空回転実行手段(C4)。前記構成要件(A07)を備えた場合、空回転時間設定手段(C4a)は、前回ジョブで使用したシートサイズと次回ジョブで使用するシートサイズと前記経過時間(T)とに応じて、無駄の少ない合理的な空回転時間(Tr)を設定することができる。

【0010】前記第1発明の定着装置において、次の構 成要件(A08), (A09)を備えることが可能である。 (A08) 小サイズシートが通過する定着領域 (O5) で ある小サイズシート定着領域 (R1) の温度を検出する 小サイズシート定着領域温度センサ(SN2)と、大サ イズシートが通過する定着領域(05)である大サイズ シート定着領域(R2)であって、前記小サイズシート 定着領域(R1)と重ならない領域(R2-R1)であ る差分定着領域 (R3) の温度を検出する差分定着領域 温度センサ(SN3)とを有する温度センサ(SN2+ SN3)、(A09) 前記経過時間(T) が所定時間内の 場合に、前記小サイズシート定着領域温度センサ(SN 2) および差分定着領域温度センサ(SN3)の検出温 度が所定温度に達するまで、前記大サイズ時使用ヒータ 40 (h 1 + h 3) および小サイズ時使用ヒータ (h 1) を 制御しながら空回転を実行する前記空回転実行手段(C 4)。

【0011】本明細書において、前記(A09)の「前記小サイズシート定着領域温度センサ(SN2)および差分定着領域温度センサ(SN3)の検出温度が所定温度に達するまで、」は次の意味を有する。

- (1)検出温度の低い方が高い温度に達するまで
- (2) 両検出温度が所定温度(t1) に達するまで

【0012】前記構成要件(A08), (A09)を備えた 50 できる。

場合、温度センサの小サイズシート定着領域温度センサ (SN2)は、小サイズシートが通過する定着領域(Q 5) である小サイズシート定着領域(R1) の温度を検 出し、差分定着領域温度センサ(SN3)は、大サイズ シートが通過する定着領域(Q5)である大サイズシー ト定着領域(R2)であって、前記小サイズシート定着 領域(R1)と重ならない領域(R2-R1)である差 分定着領域(R3)の温度を検出する。次回ジョブの開 始指令信号の入力(コピースタートキーの入力)が有っ た時点における前回ジョブの終了時点からの経過時間 (T) が所定時間 (Trest) 内の場合、前記空回転実行 手段(C4)は、前記小サイズシート定着領域温度セン サ(SN2)および差分定着領域温度センサ(SN3) の検出温度が所定温度(tl)に達するまで、前記大サ イズ時使用ヒータ(h1+h3)および小サイズ時使用 ・ヒータ(h 1)を制御しながら空回転を実行する。この 場合、小サイズシート定着領域温度センサ(SN2)お よび差分定着領域温度センサ(SN3)の検出温度が等 しくなった時点で空回転を終了することができるので、

【0013】前記第1発明の定着装置において、前記構成要件(A08), (A09)を備えた場合に、更に次の構成要件(A010), (A011)を備えることが可能である。

無駄な空回転の実行を防止することができる。

(A010) 前記加圧定着用回転部材 (Fp) を構成する エンドレスの薄膜状の加圧ベルト(Fp)と、前記加圧 ベルト(Fp)の裏面側に配置され且つ前記加圧ベルト (Fp)を前記加熱定着用回転部材(Fh)に押圧する 押圧パッド(11)と、前記加圧ベルト(Fp)の裏面 側に前記加圧ベルト (Fp) の移動経路に沿って配置さ れたベルトガイド(3,4)とを有する加圧定着部材 (Fp+3+4+11)、(A011)前記定着領域(Q 5)の温度を検出するために前記定着領域(O5)を通 過する加圧ベルト (Fp) の裏面側に配置された温度セ ンサ(SN2, SN3)。前記構成要件(A010)、 (A011) を備えた場合、加圧定着部材 (Fp+3+4) +11)は、前記加圧定着用回転部材(Fp)を構成す るエンドレスの薄膜状の加圧ベルト(Fp)と、前記加 圧ベルト(Fp)の裏面側に配置され且つ前記加圧ベル ト (Fp) を前記加熱定着用回転部材 (Fh) に押圧す る押圧パッド(11)と、前記加圧ベルト(Fp)の裏 面側に前記加圧ベルト(Fp)の移動経路に沿って配置 されたベルトガイド (3, 4) とを有する。温度センサ は、前記定着領域(Q5)を通過する加圧ベルト(F p)の裏面側に配置され、前記定着領域(Q5)の温度 を検出する。前記温度センサは加熱回転部材 (Fh) に 接触することなく、定着領域(Q5)の所望の位置の温 度を検出することができる。したがって、定着領域(Q 5) の所望の位置の温度を所定の範囲に制御することが 【0014】(第2発明)前記課題を解決するために、第2発明の定着装置は、次の構成要件(A01), (A02), (A05'), (A08), (A09)を備えたことを特徴とする。

(A01) 互いに圧接しながら回転し且つ圧接領域により 形成される定着領域(05)を通過する記録シート上の 未定着トナー像を定着する加熱定着用回転部材(Fh) および加圧定着用回転部材 (Fp)、(A02) 前記加熱 定着用回転部材(Fh)の内部に配置され且つ前記記録 シートの幅方向に延びて配置された大サイズシート定着 10 時に使用する大サイズ時使用ヒータ(h2;h1+h 3) および前記大サイズシートに比較して小サイズのシ ート定着時に使用する小サイズ時使用ヒータ (h 1) と、前記加熱定着用回転部材 (Fh)とを有する加熱定 着部材(Fh+h1+h2;Fh+h1+h3)、(A 05′) 次回ジョブ指令信号の入力時に、次回ジョブで使 用するシートサイズを検出し記憶する次回ジョブのシー トサイズ記憶手段(C3)、(A08) 小サイズシートが 通過する定着領域(O5)である小サイズシート定着領 域(R1)の温度を検出する小サイズシート定着領域温 度センサ(SN2)と、大サイズシートが通過する定着 領域(O5)である大サイズシート定着領域(R2)で あって、前記小サイズシート定着領域(R1)と重なら ない領域(R2-R1)である差分定着領域(R3)の 温度を検出する差分定着領域温度センサ(SN3)とを 有する前記温度センサ(SN2+SN3)、(A09') 次回ジョブのシートサイズが大サイズシートである場合 に、前記小サイズシート定着領域温度センサ(SN2) および差分定着領域温度センサ (SN3)の検出温度が 所定温度に達するまで、前記大サイズ時使用ヒータ(h 30 2; h3) および小サイズ時使用ヒータ(h1) を制御 しながら空回転を実行する前記空回転実行手段(C 4)。

【0015】(第2発明の作用)前記構成を備えた第2 発明の定着装置では、加熱定着用回転部材(Fh)およ び加圧定着用回転部材 (Fp) は、互いに圧接しながら 回転し且つ圧接領域により形成される定着領域(О5) を通過する記録シート上の未定着トナー像を定着する。 前記加熱定着部材(Fh+h1+h2;Fh+h1+h 3) の加熱定着用回転部材 (Fh) の内部には大サイズ 40 シート定着時に使用する大サイズ時使用ヒータ(h2) および前記大サイズシートに比較して小サイズのシート 定着時に使用する小サイズ時使用ヒータ(h1)が、前 記記録シートの幅方向に延びて配置されている。次回ジ ョブのシートサイズ記憶手段(C3)は、次回ジョブ指 令信号の入力時に、次回ジョブで使用するシートサイズ を検出し記憶する。温度センサ(SN2+SN3)の小 サイズシート定着領域温度センサ(SN2)は、小サイ ズシートが通過する定着領域(Q5)である小サイズシ ート定着領域 (R1) の温度を検出し、差分定着領域温 50 •

度センサ(SN3)は、大サイズシートが通過する定着 領域(Q5)である大サイズシート定着領域(R2)で あって、前記小サイズシート定着領域(R1)と重なら ない領域(R2-R1)である差分定着領域(R3)の 温度を検出する。次回ジョブのシートサイズが大サイズ シートである場合に、前記空回転実行手段(C4)は、 前記小サイズシート定着領域温度センサ (SN2) およ び差分定着領域温度センサ(SN3)の検出温度が所定 温度に達するまで、前記大サイズ時使用ヒータ(h2; h3) および小サイズ時使用ヒータ(h1) を制御しな がら空回転を実行する。この場合、小サイズシート定着 領域温度センサ(SN2) および差分定着領域温度セン サ(SN3)の検出温度差が所定範囲内となった時点で 空回転を終了することができるので、無駄な空回転の実 行を防止することができる。すなわち、空回転時間(T r) を短縮することができる。

【0016】(第3発明)次の構成要件(A01)~(A 02), (A010), (A011)を備えた定着装置、(A0 1) 互いに圧接しながら回転し且つ圧接領域により形成 される定着領域(Q5)を通過する記録シート上の未定 着トナー像を定着する加熱定着用回転部材 (Fh) およ び加圧定着用回転部材 (Fp)、(A02) 前記加熱定着 用回転部材(Fh)の内部に配置され且つ前記記録シー トの幅方向に延びて配置された大サイズシート定着時に 使用する大サイズ時使用ヒータ (h1+h3) および前 記大サイズシートに比較して小サイズのシート定着時に 使用する小サイズ時使用ヒータ(h1)と、前記加熱定 着用回転部材(Fh)とを有する加熱定着部材(Fh+ h 1 + h 3)、(A010)前記加圧定着用回転部材(F p) を構成するエンドレスの薄膜状の加圧ベルト (F p)と、前記加圧ベルト(Fp)の裏面側に配置され且 つ前記加圧ベルト (Fp) を前記加熱定着用回転部材 (Fh)に押圧する押圧パッド(11)と、前記加圧べ ルト (Fp) の裏面側に前記加圧ベルト (Fp) の移動 経路に沿って配置されたベルトガイド(3,4)とを有 する加圧定着部材(Fp+3+4+11)、(A011) 前記定着領域(Q5)の温度を検出するために前記定着 領域(O5)を通過する加圧ベルト(Fp)の裏面側に 配置された温度センサ(SN2、SN3)。

【0017】(第3発明の作用)前記構成を備えた第3発明の定着装置では、加熱定着用回転部材(Fh)および加圧定着用回転部材(Fp)は、互いに圧接しながら回転し且つ圧接領域により形成される定着領域(Q5)を通過する記録シート上の未定着トナー像を定着する。前記加熱定着部材(Fh+h1+h3)の加熱定着用回転部材(Fh)の内部には大サイズシート定着時に使用する大サイズ時使用ヒータ(h1+h3)および前記大サイズシートに比較して小サイズのシート定着時に使用する小サイズ時使用ヒータ(h1)が、前記記録シートの幅方向に延びて配置されている。前記加圧定着部材

(Fp+3+4+11)は、前記加圧定着用回転部材 (Fp)を構成するエンドレスの薄膜状の加圧ベルト (Fp)を構成するエンドレスの薄膜状の加圧ベルト (Fp)と、前記加圧ベルト (Fp)の裏面側に配置され且つ前記加圧ベルト (Fp)を前記加熱定着用回転部材 (Fh)に押圧する押圧パッド (11)と、前記加圧ベルト (Fp)の裏面側に前記加圧ベルト (Fp)の移動経路に沿って配置されたベルトガイド (3,4)とを有する。温度センサ (SN2,SN3)は、前記定着領域 (Q5)を通過する加圧ベルト (Fp)の裏面側に配置され、前記定着領域 (Q5)の温度を検出する。前記 10温度センサは加熱回転部材に接触することなく、定着領域 (Q5)の所望の位置の温度を検出することができる。したがって、定着領域 (Q5)の所望の位置の温度を所定の範囲に容易に制御することができる。

【0018】(第1~第3発明の構成要件の説明)前記 第1~第3発明の定着装置において、次の構成要件(A 012)を備えることが可能である。

(A012) 大サイズ時使用ヒータ(h2) は大サイズシ ートの幅方向全長に対応して設けられ、小サイズ時使用 ヒータ(h1)は小サイズシートの幅方向全長に対応し 20 て設けられた前記加熱定着部材(Fh+h1+h2)。 前記構成要件を備えた場合、大サイズ時使用ヒータ(h 2) は大サイズシートの幅方向全長に対応して設けら れ、小サイズ時使用ヒータ(h1)は小サイズシートの 幅方向全長に対応して設けられている。したがって、小 サイズ時使用ヒータ(h 1)の幅方向の長さ以下の記録 シートは全て小サイズ時使用ヒータ(h1)のみのオ ン、オフにより定着を行うことができる。また、前記小 サイズ時使用ヒータ(h1)の幅方向の長さより長く且 つ大サイズ時使用ヒータ(h2)の幅方向の長さ以下の 30 記録シートは大サイズ時使用ヒータ(h2)のみのオ ン、オフにより、あるいは、用紙サイズに応じて小サイ ズ時使用ヒータ(h 1)および大サイズ時使用ヒータ (h2)を一定比率で交互点灯することにより加熱定着 を行うことができる。すなわち、ジョブ実行時における 定着用ヒータ(h1, h2)のオン、オフの制御は、い ずれか1本のヒータト1またはト2に対してのみ実行す れば良いので、制御が容易である。

【0019】また、前記第1~第3発明の定着装置において、次の構成要件(A013)を備えることが可能である。

(A013) 小サイズ時使用ヒータ (h 1) は小サイズシートの幅方向全長に対応して設けられ、大サイズ時使用ヒータ (h 1 + h 3) は、大サイズシートの幅方向全長および小サイズシートの幅方向全長(R 1) の差分の長さ(R 3 = R 2 - R 1)を有し且つ前記小サイズ時使用ヒータ (h 1)と幅方向に重ならない領域(R 2 - R 1)である差分定着領域(R 3)に配置した差分ヒータ (h 3)と前記小サイズ時使用ヒータ (h 1)とにより構成された前記加熱定着部材(F h + h 1 + h 3)。前50

記構成要件を備えた場合、小サイズシートは、小サイズ 時使用ヒータ (h1) のみをオン、オフ制御して加熱定着し、大サイズシートは、前記小サイズ時使用ヒータ (h1) および差分ヒータ (h3) を制御して加熱定着 することができる。

10

[0020]

【発明の実施の形態】次に図面を参照しながら、本発明の実施の形態を説明するが、本発明は以下の実施の形態に限定されるものではない。

(実施の形態1)図1は本発明の実施の形態1の定着装置を有するカラー画像形成装置の説明図である。図1において、画像形成装置Uは、自動原稿搬送装置U1とこれを支持するプラテンガラスPGを有する画像形成装置本体(複写機)U2とを備えている。前記自動原稿搬送装置U1は、複写しようとする複数の原稿Giが重ねて載置される原稿給紙トレイTG1と、原稿給紙トレイTG1から前記プラテンガラスPG上の複写位置(原稿読取位置)を通過して搬送される原稿Giが排出される原稿排紙トレイTG2とを有している。

【0021】前記画像形成装置本体U2は、ユーザがコピーズタート等の作動指令信号を入力操作するUI(ユーザインタフェース)、露光光学系A等を有している。前記自動原稿搬送装置U1でプラテンガラスPG上を搬送される原稿または手動でプラテンガラスPG上に置かれた原稿(図示せず)からの反射光は、前記露光光学系Aを介して、CCD(固体撮像素子)でR(赤)、G(緑)、B(青)の電気信号に変換される。IPS(イメージプロセッシングシステム)は、前記RGBの電気信号をY(イエロー)、M(マゼンタ)、C(シアン)、K(黒)の画像データに変換して一時的に記憶し、前記画像データを所定のタイミングでレーザ駆動回路DLに出力する。

【0022】矢印Ya方向に回転移動する像担持体(回転部材)PRの表面は、帯電ロールCRにより一様に帯電され、潜像書込位置Q1、現像領域Q2、および1次転写領域Q3を順次通過する。前記レーザ駆動回路DLにより駆動されるROS(潜像書込装置)は、レーザビームLにより前記潜像書込位置Q1において像担持体PR表面を露光走査して像担持体PR表面に静電潜像を形成する。フルカラー画像を形成する場合は、Y(イエロー)、M(マゼンタ)、C(シアン)、K(黒)の4色の画像に対応した静電潜像が順次形成され、モノクロ画像の場合はK(黒)画像に対応した静電潜像のみが形成される。

【0023】ロータリ式の現像装置 G は、回転軸 G a の 回転に伴って前記現像領域 Q 2に順次回転移動する Y (イエロー)、M (マゼンタ)、C (シアン)、K (黒)の4色の現像器 G Y, G M, G C, G K を有している。前記各色の現像器 G Y, G M, G C, G K は、前記現像領域 Q 2に現像剤を搬送する現像ロール G R を有

しており、現像領域Q2を通過する像担持体PR上の静電潜像をトナー像Tnに現像する。

【0024】前記像担持体PRの下方には左右一対のス ライドレールSR、SRによりスライドフレームF1 (2点鎖線で表示)が前後(紙面に垂直な方向)にスラ イド移動可能に支持されている。スライドフレームF1 にはベルトモジュールBMのベルトフレームF2がヒン ジ軸F2a周りに上下に回動可能に支持されている。前 記ベルトモジュールBMは、前記中間転写ベルトBを回 転移動可能に支持する複数のベルト支持ロール(Rd, Rt, Rf, T2a) と、1次転写ロールT1と、コン タクトロールT 2cと、それらを支持する前記ベルトフ レーム F 2 とを有している。前記複数のベルト支持ロー ル (Rd, Rt, Rf, T2a) は、ベルト駆動ロール Rd、テンションロールRt、アイドラロール(フリー ロール) RfおよびバックアップロールT2aを含み、 バックアップロールT2aには前記コンタクトロールT 2cが当接している。

【0025】前記ベルトモジュールBMは、前記ヒンジ 軸F2a周りに上下に回動可能であり、下方に回動した 状態では、前記スライドフレームF1とともに前記像担 持体PRと摩擦接触することなく、画像形成装置本体U 2に対して出入可能である。前記1次転写器T1は、コ ントローラCが制御する電源回路Eによりトナーの帯電 極性と逆極性の1次転写電圧が印加され、前記像担持体 PR表面のトナー像Tnを、1次転写領域Q3において 中間転写ベルトBに1次転写する。フルカラー画像の場 合、像担持体PR表面に順次形成されるY, M, C, K の各色のトナー像Tnは、前記1次転写領域O3におい て中間転写ベルトB表面に順次重ねて1次転写され、最 30 終的にフルカラーの多重トナー像が中間転写ベルトB上 に形成される。単色のモノカラー画像を形成する場合に は1個の現像器のみを使用し、単色トナー像が中間転写 ベルトB上に1次転写される。1次転写後、像担持体P R表面は、残留トナーが像担持体クリーナ C Lpにより クリーニングされ、除電ロールJRにより除電される。 【0026】前記バックアップロールT2aの下方に は、左右一対のスライドレールSR、SRにより前後 (紙面に垂直な方向) にスライド移動可能な2次転写ス ライドフレームFsが、画像形成装置本体U2に対して 前後方向に着脱可能に支持されている。前記2次転写ス ライドフレームFsには2次転写ユニットUtの2次転写 昇降フレームFtがヒンジ軸Fta周りに上下に回動可能 に支持されている。2次転写ユニットUtは下方に回動 した状態では前記ベルトモジュールBMと摩擦接触する ことなく、画像形成装置本体U2に対して出入可能であ る。前記2次転写ユニットUtは、2次転写ロールT2b と、2次転写ロールクリーナCltと、ロール支持レバ ーLrと、転写後シートガイドSG2と、シート搬送べ ルトBHと、それらを支持する前記2次転写昇降フレー 50

ムFtと、を有している。

【0027】前記ロール支持レバーLrは、前記2次転写ロールT2bおよび2次転写ロールクリーナCLtを支持するレバーであり、図示しないモータによりヒンジ軸La周りに回動され、前記2次転写ロールT2bを、前記中間転写ベルトBに接触する2次転写位置および中間転写ベルトBから離れた待機位置の間で移動させる。前記2次転写ロールT2bおよび前記中間転写ベルトBの接触領域により2次転写領域Q4が形成され、前記2次10 転写ロールT2b、前記バックアップロールT2aおよびコンタクトロールT2cにより2次転写器T2が構成されている。

【0028】給紙トレイTR1に収容された記録シート Sは、所定のタイミングでピックアップロールRpによ り取り出され、さばきロールRsで1枚ずつ分離され て、レジロールRrに搬送される。前記レジロールRr に搬送された記録シートSは、前記1次転写された多重 トナー像または単色トナー像が2次転写領域Q4に移動 するのにタイミングを合わせて、転写前シートガイドS G1から2次転写領域Q4に搬送される。前記2次転写領 域Q4を記録シートSが通過する際、2次転写器T2の コンタクトロールT2cには、コントローラCが制御す る電源回路 E からトナーの帯電極性と同極性の 2 次転写 電圧が印加される。前記2次転写器T2は、前記中間転 写ベルトBに重ねて1次転写されたカラートナー像を前 記2次転写領域Q4において一括して記録シートSに2 次転写する。2次転写後の中間転写ベルトBはベルトク リーナCLbにより残留トナーが除去される。また、前 記2次転写ロールT2bは2次転写ロールクリーナCLt により表面付着トナーが回収される。

【0029】なお、前記2次転写ロールT2bおよびべ ルトクリーナCLbは、中間転写ベルトBと離接(離隔 および接触)自在に配置されており、カラー画像が形成 される場合には最終色の未定着トナー像が中間転写ベル トBに1次転写されるまで、中間転写ベルトBから離隔 している。なお、前記2次転写ロールクリーナCLt は、中間転写ベルトBに対して前記2次転写ロールT2 bと一緒に離接移動を行う。トナー像が2次転写された 前記記録シートSは、転写後シートガイドSG2、シー ト搬送ベルトBHにより定着領域O5に搬送され、定着 領域Q5を通過する際に加熱ロール(加熱定着用回転部 材)Fhおよび加圧ロール(加圧定着用回転部材)Fp により構成される一対の定着ロール(Fh+Fp)を有 する定着装置Fにより加熱定着される。トナー像が定着 された記録シートSは、記録シート排出トレイTR2に 排出される。前記符号Rp, Rs, Rr, SG1, SG 2、BHで示された要素によりシート搬送装置SHが構 成されている。

【0030】(定着装置)図2は前記図1に示す定着装置の拡大図である。図3は前記図2のIII-III線断面図

である。図2、図3において、加熱ロールFhは内部に 小サイズ時使用ヒータ h 1 および大サイズ紙使用ヒータ h 2を内蔵しており、そのロール軸方向両端部は軸受F ha, Fhaを介して図示しないフレームに回転可能に 支持されている。また、加圧ロールFpのロール軸方向 両端部は軸受 Fpa, Fpaを介して図示しないフレー ムに回転可能に支持されている。前記ヒータ h 1 は A 4 SEF(A4ショートエッジフィード、すなわち、搬送 方向の前端および後端が A 4 サイズのシートのショート エッジである搬送シート)を定着するヒータであり、そ 10 の長さはA4シートのショートエッジの長さとほぼ同一 かもしくはわずかに長い長さである。ヒータト1は小サ イズシート(シート搬送方向に垂直な方向のシート幅が A 4 S E F 以下のシート) の通過する領域である小サイ ズシート定着領域 R 1 (図3参照) と同一の幅を有して いる。図3において、ヒータh1はA4SEFおよびB 5 S E F のシートを定着する際に、小サイズシート定着

領域R1の温度を定着温度に保持するため、オン、オフ

制御される。

【0031】前記ヒータh2はA4LEF(A4ロング 20 エッジフィード、すなわち、搬送方向の前端および後端 がA4サイズのシートのロングエッジである搬送シー ト)を定着する際に使用するヒータであり、その長さは A 4シートのロングエッジの長さとほぼ同一かもしくは わずかに長い長さである。ヒータト2は大サイズシート (シート搬送方向に垂直な方向のシート幅がA4SEF より長いシート)の通過する領域である大サイズシート 定着領域 R 2 (図3参照) と同一の幅を有している。前 記大サイズシートとしては、A4LEF、A3SEF (A3ショートエッジフィード)、B4SEF、B5L EFのシート等があり、ヒータh2を使用して定着を行 う。図3において、ヒータh2は大サイズシート定着領 域R2の温度を定着温度に保持するため、オン、オフ制 御される。なお、図3において、大サイズシート定着領 域R2と小サイズシート定着領域R1との差の領域であ る差分定着領域R3(=R2-R1)は大サイズシート の定着時のみ加熱され、小サイズシートの定着時には加 熱されない領域である。

【0032】(実施の形態1の制御部の説明)図4は本発明の定着装置の実施の形態1の制御部分が備えている40各機能をブロック図(機能ブロック図)で示した図である。図4において、コントローラCは、外部との信号の入出力および入出力信号レベルの調節等を行うI/O(入出力インターフェース)、必要な処理を行うためのプログラムおよびデータ等が記憶されたROM(リードオンリーメモリ)、必要なデータを一時的に記憶するためのRAM(ランダムアクセスメモリ)、前記ROMに記憶されたプログラムに応じた処理を行うCPU(中央演算処理装置)、ならびにクロック発振器等を有するコンピュータにより構成されており、前記ROMに記憶さ50

れたプログラムを実行することにより種々の機能を実現 することができる。

14

【0033】(前記コントローラCに接続された信号入力要素)前記コントローラCは、UI(ユーザインタフェース)、加熱ロール温度センサSN1(第2図~第4図参照)その他の信号入力要素からの信号が入力されている。前記UIは、表示器UI1、コピースタートキーUI2、コピー枚数設定キーUI3、倍率設定キーUI4、テンキーUI5等を備えている。

【0034】(前記コントローラCに接続された制御要素)また、コントローラCは、IPS(イメージプロセッシングシステムすなわち、画像処理システム)、DL(レーザドライバすなわちレーザ駆動回路)、電源回路 E、定着装置の加熱ロール駆動回路D1およびヒータ駆動回路D2、その他の制御要素に接続されており、それらの作動制御信号を出力している。前記電源回路Eは各種の駆動回路、モータ、ヒータ等に電力を供給する。前記加熱ロール駆動回路D1は加熱ロール駆動モータM1を介して加熱ロールFhを回転駆動する。ヒータ駆動回路D2は加熱ロールFhに内蔵されたヒータh1,h2を駆動する。

【0035】(前記コントローラCの機能)前記コントローラCは、前記信号出力要素からの入力信号に応じた処理を実行して、前記各制御要素に制御信号を出力する機能を有している。すなわち、コントローラCは次の機能を有している。

CO:ジョブ実行手段

ジョブ実行手段 C O はコピースタートキー U I 2の入力 に応じてコピーを実行する。

C 1:前回ジョブ情報記憶手段

前回ジョブ情報記憶手段は、前回ジョブ(前回のコピー動作)のシートサイズ記憶手段Claおよび前回ジョブの記録枚数(コピー枚数)記憶手段を有しており、前回ジョブの情報を記憶する。

C1a:前回ジョブのシートサイズ記憶手段 前回ジョブのシートサイズ記憶手段 C1aは前回ジョブ (前回行ったコピー動作)の記録シート(コピー用紙) のシートサイズ(シートの搬送方向前端縁の長さ)を記 憶する。

40 Clb:前回ジョブの記録枚数記憶手段 前回ジョブの記録枚数記憶手段Clbは前回ジョブ(前 回行ったコピー動作)の記録シートの枚数(コピー枚 数)を記憶する。

【0036】C2:経過時間カウンタ(経過時間検出手段)

経過時間カウンタC2は、前回ジョブの終了時点からの 経過時間を計測する。

F r 1:経過時間判別フラグ

経過時間判別フラグ F r l は、初期値は「0」であり、 前記経過時間カウンタ C 2の計測時間のカウント開始時

JU

に「1」となり、経過時間が180secになると 「0」になる。

F r 2:空回転実行中判別フラグ

空回転実行中判別フラグFr2は、初期値は「O」であ り、空回転実行期間中「1」となり、空回転終了時に 「0」となる。

Fr3:ジョブ実行中判別フラグ

ジョブ実行中判別フラグ Г г 3は、初期値は「О」であ り、ジョブ実行期間中「1」となり、ジョブ終了時に 「0」となる。

【0037】C3:次回ジョブのシートサイズ検出記憶

次回ジョブのシートサイズ検出記憶手段 C 2 は、次回ジ ョブの指令信号の入力(コピースタートキーUI2の入 力)が有ったときに、次回ジョブで使用する記録シート のシートサイズを検出して記憶する。

C 4:空回転実行手段

空回転実行手段 C 4 は空回転時間設定手段 C 4 a を有し ており、空回転時間設定手段C4aにより設定された時 間だけ空回転を実行する。前記空回転時間設定手段 С 4 20 aは、空回転時間算出式設定テーブルC4 alおよび算 出式パラメータ設定テーブルC4 a2を有しており、空 回転時間を設定する。

C 4 a 1:空回転時間算出式設定テーブル

図5は空回転時間算出式設定テーブルC4a1の説明図 である。図5において、空回転時間算出式設定テーブル C 4 a 1は、前回ジョブのシートサイズ G 1 ~ G 4 およ び次回ジョブのシートサイズG1~G4に基づいて空回 転時間を算出する空回転時間算出式(図6の図表2参 照)を指定する数値0~3を記憶している。

C 4 a 2: 算出式パラメータ設定テーブル

· 図6は空回転時間算出式設定テーブルC4 a2の説明図 である。図6において、算出式パラメータ設定テーブル C 4 a 2は、前記空回転時間算出式(図6の図表2参 照)を指定する数値0~3(図5の図表1参照)に対応 する空回転時間算出式Trと、前記数値0~3に対応す る各空回転時間算出式 Trのパラメータa, bを値を記 憶するテーブルであり、前記パラメータa. bは、前記 数値0~3に対応して定められている。

【0038】 C5:加熱ロール回転制御手段 加熱ロール回転制御手段C5は、前記ジョブ実行手段C 0および空回転実行手段 C 4 等の出力信号に応じて、加 熱ロール駆動回路D1の作動を制御し、加熱ロールFh を回転させる。

C6:定着用ヒータ制御手段

定着用ヒータ制御手段C6は、前記ジョブ実行手段C0 および空回転実行手段 C 4 等の出力信号に応じて、ヒー タ駆動回路D2の作動を制御し、加熱ロールFhに内蔵 されたヒータ h 1. h 2をオン、オフさせる。

【0039】図7は、前回ジョブに比べて次回ジョブの 50 0未満になるとオンとなる。このようにして、コピース

シートサイズが大きい場合の前回ジョブのプリント枚数 Nに対する、前回ジョブ終了時点から次回ジョブを空回 転無しで開始できる経過時間(定着装置の休息時間) T の設定値である rest時間 Trestを示すグラフであ る。図7において、前回ジョブに比べて次回ジョブの記 録シートのシートサイズが大きい場合、前回ジョブ時の

16

プリント枚数をNとした場合に、次回ジョブを空回転無 しに開始できる前回ジョブからの経過時間(定着装置の 休息時間)Tの設定値Trestは次のとおりである。

10 N<150の場合は、Trest≥1.2N(sec)以 上。

N≥150の場合は、Trest≥180 (sec)以上。 したがって、前記経過時間TがT≥Trestの場合に次回 ジョブの開始指令信号の入力(コピースタートキーの入 力)が有った場合には空回転することなく、直ちに次回 ジョブを開始することになる。

【0040】図8は、前回ジョブに比べて次回ジョブの シートサイズが大きい場合に次回ジョブの開始指令入力 (コピースタートキーの入力) があった場合で且つ、前 回ジョブから次回ジョブ開始指令信号の入力(コピース タートキーの入力) までの経過時間 Tが T < Trestの場 合の、前回ジョブのプリント枚数Nに対する空回転実行 時間Trの設定値Trev(sec)を示すグラフであ る。図8において、前回ジョブに比べて次回ジョブの記 録シートのシートサイズが大きい場合で且つ前回ジョブ 時のプリント枚数をNとした場合に、前回ジョブからの 経過時間(定着装置の休息時間)TがTくTrestの時に 次回ジョブの開始指令信号の入力(コピースタートキ 一) の入力が有った場合に実行される空回転時間 Trの 30 設定値Trevは次のとおりである。

N≦50の場合

Trev=0 (sec).

50<N<150場合

Trev = 0.6 (N-50) (sec)

N≥150の場合

Trev= $6^{\circ}0$ (sec).

【0041】なお、前記50<N<150場合の空回転 時間Trの設定値Trevは、例えば次のように定めるこ とも可能である。

40 Trev= 0.6 $(N-50) \times \{ (Trest-T) / Tres \}$ t) } (sec).

【0042】 (実施の形態1の作用) 図9は定着用ヒー タ制御手段C6の行うヒータオン、オフ制御の一般的な 例を示す加熱ロール温度制御のタイムチャートである。 図9において、画像形成装置がオンされると、定着用ヒ ータ制御手段C6によりヒータh2がオンとなって、加 熱ロール温度が上昇する。加熱ロール温度センサSN1 が検出する加熱ロール温度がスタンバイ温度 t 0以上に なると前記ヒータ h 2 はオフとなり、スタンバイ温度 t

タートキー(ジョブ開始信号入力キー)がオンになるまで、加熱ロールFhの温度は t0に保持される。コピースタートキーがオンになると、画像記録を行うシートサイズに応じたヒータ h1 または h2 のいずれかがオンとなり、同時に加熱ロールFhが回転を開始する。加熱ロールFhの温度がコピー温度 t1 になるとジョブ開始可能であるが、空回転を必要な時間だけ実行してから、ジョブ(コピー動作)が開始される。

【0043】図10は空回転およびジョブ実行処理のフ ローチャートである。図10のフローチャートの各ST (ステップ) の処理は、前記コントローラCのROMに 記憶されたプログラムに従って行われる。また、この処 理は画像形成装置の他の各種処理と並行してマルチタス クで実行される。図10に示す空回転およびジョブ実行 処理のフローチャートは電源オンにより開始される。図 10のステップST1において、コピースタートキーが オンになったか否か判断する。ノー(N)の場合はST 1を繰り返し実行する。イエス(Y)の場合はST2に 移る。ST2において、前回ジョブ終了時点からの経過 時間 Tが上限値 180sec以内か以上かを示す経過時 20 間判別フラグF г 1 が「1」か否かを判断する。前記経 過時間判別フラグFr1は、初期値が「O」であり、ジ ョブ終了時点で「1」となり、経過時間が上限値180 secを越えた時点で「O」となるフラグである。

【0044】ST2においてノー(N)の場合はST1 3に移り、イエス(Y)の場合はST3に移る。ST3 において、前記経過時間TがT<Trest (Trest=1. 2N(図6参照)、Nは前回ジョブの記録枚数)か否か 判断する。ノー(N)の場合はST13に移り、イエス (Y) の場合はST4に移る。ST4においてシートサ イズを検出し、次回サイズ記憶手段 C3 (図4参照) に 記憶する。次にST5において、前回ジョブのシートサ イズ記憶手段Claおよび次回ジョブのシートサイズ検 出記憶手段 C3 に記憶された値と図5の図表1の空回転 時間算出式設定テーブルC4 a1とを使用して、空回転 時間算出式0~3を設定する。すなわち、図5の図表1 において、算出式0~3 (図5、図6参照)のいずれか を設定する。次にST6において、図表2のパラメータ 設定テーブルC4a2を使用して空回転時間Trの設定 値Trevを設定する。

【0045】次にST7において、Tr>0か否かを判断する。 J-(N) の場合はST13に移り、イエス (Y) の場合はST8に移る。次にST8において $Tr=a(N-b)\le 60$ (sec) か否か判断する。J-(N) の場合はST9に移り、イエス (Y) の場合はST10に移る。ST9において空回転時間Tr0設定値Trev=60secとする。ST10において、空回転実行中判別フラグFr2=[1]とする。次にST11において前回ジョブで使用した小サイズヒータト1をオンにして空回転をTrev(sec) 実行する。なお、ヒ

ータ h1, h2のオン、オフ制御は後で図12~図15により説明する。空回転を終了してからST12において、空回転実行中判別フラグFr2=「0」とする。

18

【0046】次にST13において、ジョブ実行中判別フラグFr3= 1」とする。次にST14においてジョブ(次回ジョブ)の実行を開始する。次にST15においてジョブが終了したか否か判断する。ノー (N)の場合はST15を繰り返し実行する。イエス (Y)の場合はST16に移る。次にST16において、ジョブ実10行中判別フラグFr3= 10」とする。次に前記ST1に戻る。

【0047】図11は空回転実行決定用データ記憶処理 のフローチャートである。 図11のフローチャートの各 ST(ステップ)の処理は、前記コントローラCのRO Mに記憶されたプログラムに従って行われる。また、こ の処理は画像形成装置の他の各種処理と並行してマルチ タスクで実行される。図11に示す空回転実行決定用デ ータ記憶処理のフローチャートは電源オンにより開始さ れる。図11のステップST21において、ジョブ実行 が開始されたか否か判断する。ノー(N)の場合はST 21を繰り返し実行する。イエス(Y)の場合はST2 2に移る。ST22において、シートサイズG1~G4 (図5参照)を前回サイズ記憶手段C1aに記憶する。 次にST23においてジョブが終了したか否か判断す る。ノー(N)の場合はST24に移る。ST24にお いて1枚コピー(画像記録)されたか否か判断する。ノ - (N) の場合は前記ST23に戻る。イエス(Y) の 場合はST25に移る。ST25においてコピー枚数N を、N=N+1とする。次にST23に移る。

【0048】前記ST23においてイエス(Y)の場合 はST26に移る。ST26において前回記録枚数記憶 手段C1bにNを記憶する。次にST2.7において、ジ ョブ終了後の経過時間Tのカウントを開始する。次にS T28において、経過時間判別フラグFr1にFr1= 「1」を記憶する。経過時間判別フラグFr1は0≦T ≦180 (sec)の期間のみ「1」でその他の期間は 「0」とされるフラグである。次にST29において、 T≥180か否か判断する。イエス(Y)の場合はST 31に移り、ノー(N)の場合はST30に移る。ST 30において空回転が開始されたか否か判断する。この 判断は前記空回転実行中判別フラグF г2 (図10のS T10~ST12参照) がFr2=「1」か否かにより 判断する。ノー(N)の場合は前記ST29に戻り、イ エス(Y)の場合はST31に移る。ST31におい て、次の処理を実行する。

- (1) T=0として、Tのカウントを停止する。
- (2) 経過時間判別フラグFr1=「0」 とする。
- (3) 記録枚数N=0とする。

次に前記ST21に戻る。

【0049】図12は本発明の実施の形態1の定着用ヒ

n

ータ制御処理のフローチャートのメインフローである。 なお、この図12のフローチャートは後述の実施の形態 2, 3に共通のフローチャートである。図12のフロー チャートの各ST(ステップ)の処理は、前記コントロ ーラCのROMに記憶されたプログラムに従って行われ る。また、この処理は画像形成装置の他の各種処理と並 行してマルチタスクで実行される。図12に示す空回転 実行決定用データ記憶処理のフローチャートは電源オン により開始される。図12のステップST41におい て、待機中か否か判断する。この判断は空回転実行中判 10 別フラグ F r 2およびジョブ実行中判別フラグ F r 3が共 に「0」であるか否かによって判断する。空回転実行中 判別フラグF r 2およびジョブ実行中判別フラグF r 3が 共に0の場合は、空回転実行中でもなく、またジョブ実 行中でもないので、待機中と判断し、イエス (Y) とな る。イエス(Y)の場合はST42に移る。ST42の サブルーチンは図13により後述する。ST42の次に 前記ST41に戻る。前記ST41においてノー(N) の場合はST43に移る。

【0050】ステップST43において、空回転中か否 20 か判断する。この判断は空回転実行中判別フラグFr2 = 「1」か否かにより判断する。イエス(Y)の場合はST44に移る。ST44のサブルーチンは図14により後述する。ST44の次に前記ST41に戻る。前記ST43においてノー(N)の場合はST45に移る。ステップST45において、ジョブ実行中か否か判断する。この判断はジョブ実行中判別フラグFr3=「1」か否かにより判断する。イエス(Y)の場合はST46に移る。ST46のサブルーチンは図15により後述する。ST46の次に前記ST41に戻る。前記ST45 30においてノー(N)の場合は前記ST41に戻る。

【0052】図14は空回転時ヒータ制御処理のフローチャートで、前記ST44のサブルーチンのフローチャートである。図14のST44-1において加熱ロール温度tが定着温度の設定値t1に対してt≥t1か否か判断する。ノー(N)の場合はST44-2に移る。ST44-2において、前回ジョブ時使用ヒータ(小サイズシート定着用ヒータh1)をオンにしてから前記図12のST41に戻る。前記ST44-1においてイエス(Y)の場合はST44-3に移る。ST44-6にお50

いて全ヒータをオフにする。次に前記図12のST41 に戻る。

【0053】図15はジョブ実行時ヒータ制御処理のフローチャートで、前記ST46のサブルーチンのフローチャートである。図15のST46-1において加熱ロール温度 t がジョブ実行時の定着温度の設定値 t 1に対して $t \ge t$ 1か否か判断する。イエス (Y) の場合は全ヒータ h 1, h 2をオフにしてから前記図12のST41に戻り、ノー (N) の場合はST46-3でジョブで使用するシートサイズに対応するヒータをオンにしてから前記図12のST41に戻る。すなわち、ジョブ実行中はジョブで使用するシートサイズに対応するヒータのオン、オフにより加熱ロールFhの温度制御を行っている。

【0054】図16は前記実施の形態1の作用効果を説明するためのグラフで、ソリッドロール(ゴム材の加圧ロールまたは表面がPFA等のチューブを被覆させたゴム材の加圧ロール)を使用してA4SEFのシート(小サイズシート)を100枚連続コピーした直後に、A3SEFのシート(大サイズシート)50枚にコピーをしたときの前記大サイズシート(A3SEFシート)の紙しわ発生率と紙しわのグレードとを、定着装置の種類別に示す図である。図16において「対策なし」、「改善加熱ロール」、「大サイズヒータ空回転」、「実施の形態1空回転」は、次の意味で使用されている。

- (1) 「対策なし」…実施の形態1と同様の構成の加熱ロールを使用し、休息時間50sec後に空回転無しに次回ジョブを実行した場合。
- (2)「改善加熱ヒータ」…実施の形態1のヒータh1 およびh2の発熱量分布が大サイズシート転写領域側 (図3で右側)で少なくなるような加熱ヒータを使用 し、休息時間50sec後に空回転無しに次回ジョブを 実行した場合。
- (3) 「大サイズヒータ空回転」…実施の形態1の加熱ロールFhを使用し、空回転実行時間を実施の形態1と同様に定め、大サイズヒータ(次回ジョブで使用するヒータ)h2をオンにして空回転(休息時間20sec後に30sec空回転)した場合。
- (4) 「小サイズヒータ空回転」…前記実施の形態1の方法で小サイズヒータ(前回ジョブで使用したヒータ) h1をオンにして空回転(休息時間20sec後に30sec空回転)した場合。

【0055】また、図16においてG1~G5はしわの程度の指標であり、G1はしわが少なく小さいものを示し、G5はしわが多く大きいものを示す。図16から分かるように、本発明の実施の形態1では、他のものに比較して、しわの発生が少なく、小さい。

【0056】図17は前記実施の形態1の作用効果を説明するためのグラフで、図17Aは前回ジョブでA4SEFのシート(小サイズシート)を100枚連続コピー

し、次回ジョブでA3SEFシート(大サイズシート)50枚にコピーをしたときの休息時間(前回ジョブ終了時点から次回ジョブ開始までの経過時間)と前記A3SEFシートに発生した紙しわのグレードとの関係を示す図、図17Bは前回ジョブでA4SEFのシート(小サイズシート)を100枚連続コピーし、次回ジョブでA3のシート(大サイズシート)50枚にコピーをしたときの空回転時間と前記A3SEFシートに発生した紙しわのグレードとの関係を示す図である。図17A、図17Bを比較して分かるように、空回転を行うことにより、短時間で紙しわの発生を防止することができるので、空回転を行うことにより、加熱ロールFhの温度分布を短時間で均一化できるものと考えられる。

【0057】図18はスポンジロールとソリッドロール との紙しわのグレード別発生率を示すグラフで、図18 Aはスポンジロールを使用して前回ジョブでA4SEF のシート(小サイズシート)を100枚連続コピーし、 次回ジョブでA3SEFシート(大サイズシート)50 枚にコピーをしたときの休息時間(前回ジョブ終了時点 から次回ジョブ開始までの経過時間)と前記A3SEF シートに発生した紙しわのグレードとの関係を示す図、 図18 Bはソリッドロールを使用して前回ジョブでA4 SEFのシート(小サイズシート)を100枚連続コピ ーし、次回ジョブでA3SEFシート(大サイズシー ト) 50枚にコピーをしたときの休息時間と前記A3S EFシートに発生した紙しわのグレードとの関係を示す 図である。図19はスポンジロールとソリッドロール の、ニップ(Nip)幅(加熱ロールおよび加圧ロール の圧接領域のシート搬送方向の長さ) の変化を示すグラ フで、図19Aはスポンジロールを使用して前回ジョブ でA4SEFのシート(小サイズシート)を100枚連 続コピーしたときの、ニップ幅の変化とロール軸方向の 位置と休息時間(前回ジョブ終了時点からの経過時間) との関係を示す図、図19Bはチューブソリッドロール (ソリッドロールを離型性の良い材質のチューブで被覆 したロール)を使用して前回ジョブでA4SEFのシー ト(小サイズシート)を100枚連続コピーしたとき の、ニップ幅の変化とロール軸方向の位置と、休息時間 との関係を示す図である。

【0058】前記図19のO/Bは画像形成装置のアウ 40ト側(前側または外側)を意味し、I/Bはイン(後側または奥側)を意味する。そして、前側(O/B)は前記図3の左側部分であり、小サイズシート定着領域R1側である。また、後側(I/B)は前記図3の右側部分であり、差分定着領域R3側(大サイズシートの定着のみが行われ、小サイズシートの定着が行われない領域側)である。前記図19A、図19Bを比較して分かるようにスポンジロールに比較してソリッドロールは、大サイズシート定着領域R2側(小サイズシート連続走行時に温度上昇が大きい領域側)でニップ幅が大きく変化 50

(増加)する。また、図18から分かるように、スポンジロールに比較してソリッドロールはグレードの悪い紙しわの発生が多いが、これは、前記図19に示すように加熱ロール軸方向のニップ幅の変化が大きいことが一因である。

【0059】前述した本実施の形態1は、前述の紙しわの発生し易いソリッドロールを使用した加熱ロールFhを使用しても、短時間で定着領域Q5の幅方向の温度分布を均一化できるため、前記加熱ロール軸方向の各位置10における前記ニップ幅を均一にすることができる。このため、紙しわの発生を防止することかできる。

【0060】(実施の形態2)図20は本発明の実施の 形態2の定着装置を有するカラー画像形成装置の空回転 時ヒータ制御処理のフローチャートで、前記実施の形態 1の図14に相当する図であり、前記図12のST44 のサブルーチンのフローチャートである。なお、この実 施の形態2の説明において、前記実施の形態1の構成要 素に対応する構成要素には同一の符号を付して、その詳 細な説明を省略する。この実施の形態2は、空回転時に ータ制御処理が前記実施の形態1と相違しているが、他 の点では前記実施の形態1と同様に構成されている。こ の実施の形態2の空回転時ヒータ制御処理(図20参 照) は、前回ジョブの小サイズシート定着用ヒータh 1 および次回ジョブの大サイズシート定着用ヒータト2を 交互にオンにして空回転を行う点で、小サイズシート定 着用ヒータのみをオンオフする図14に示す前記実施の 形態1と異なっている。

【0062】前記ST44-11においてイエス(Y)の場合はST44-15に移る。ST44-15において、オンのヒータ h1, h2が有るか否か判断する。イエス(Y)の場合(有る場合)はST44-16に移る。ST44-16において全ヒータをオフにする。次にST44-17において加熱ヒータ選択フラグ $Fr4= \lceil 0 \rfloor$ か否か判断する。ST44-17においてイエス(Y)の場合($Fr4= \lceil 0 \rfloor$ の場合)はST44-18に移り、ST44-18において加熱ヒータ選択フ

ラグFr4=[1]にしてから前記図120ST41に 戻る。前記ST44-17においてノー(N)の場合 (Fr4=[1]の場合)はST44-19に移り、S T44-19において加熱ヒータ選択フラグFr4=[0]にしてから前記図120ST41に戻る。前記ST44-15においてノー(N)の場合は前記図120ST41に戻る。この実施の形態2では空回転時に小サイズシート定着用ヒータ12ST40にが、予め設定したデューティ比でオン、オフさせるように構成することが可能 10である。

【0063】(実施の形態3)図21は本発明の実施の 形態3の定着装置を有するカラー画像形成装置の説明図 である。図22は前記図21に示す定着装置の拡大図で ある。図23は前記図22のXXIII-XXIII線断面図 である。なお、この実施の形態3の説明において、前記 実施の形態1の構成要素に対応する構成要素には同一の 符号を付して、その詳細な説明を省略する。この実施の 形態3は、下記の点で前記実施の形態1と相違している が、他の点では前記実施の形態1と同様に構成されてい 20 る。実施の形態3の定着装置を備えた画像形成装置U は、前記実施の形態 1 の加圧ロール F p の代わりに加圧 ベルト(加圧定着用回転部材)Fpを使用している。加 圧ベルトFpは薄膜状のエンドレスのベルトにより形成 されており、前記エンドレスの加圧ベルトFpの内側に は加圧ベルトFpの幅方向に延びるフレーム支持軸1が 配置されている。フレーム支持軸1は、そのベルト幅方 向の両端部が図示しない一対の回動レバーに連結されて おり、前記図示しない回動レバーの回動時に加熱ロール F hに対して接近した位置と離隔した位置との間で移動 30

【0064】前記フレーム支持軸1にはその軸方向に延 びるベルト支持フレーム2が固定されており、ベルト支 持フレーム2の側面にはベルトガイド3、4が連結され ており、また、ベルト支持フレーム2には複数の円筒部 材6が加熱ロールFhの軸方向に間隔を置いて固定され ている。各円筒部材6には円柱7が上下にスライド可能 に支持されており、円柱7の上端には加熱ロール軸方向 に延びるパッド支持部材8が固定されている。前記円柱 7を貫通するピン(図示せず)の外端部は前記円筒部材 40 6の側壁に形成された軸方向に延びる長孔 (図示せず) に係合しており、前記円柱7は前記ピン(図示せず)が 前記長孔(図示せず)内で軸方向に移動できる範囲内で 移動可能である。前記円柱7上端に固定されたパッド支 持部材8の側面には硬質のベルト押圧部材9が固定され ており、パッド支持部材8の上面には弾性を有する押圧 パッド11が支持されている。前記円筒部材6の外側に は圧縮ばね12が配置されており、圧縮ばね12はパッ ド支持部材8を常時加熱ロールFh側に押圧している。 前記符号 Fp, 1~12等で示された要素により本実施 50

の形態3の加圧定着部材 (Fp, $1\sim12$) が構成されている。

【0065】図22において、前記圧縮ばね12により 前記ベルト押圧部材9および押圧パッド11は加圧ベル トFpをその裏面側から加熱ロールFhに押圧してい る。ベルト押圧部材9は加熱ロールFhよりも硬質材料 により形成されているので、加熱ロールFhの表面は前 記硬質のベルト押圧部材9により押圧される部分が凹状 に変形している。この変形により加熱ロールFhおよび 加圧ベルトFpの圧接領域である定着領域Q5を通過す る記録シートは加熱ロールFh表面から剥離し易くなっ ている。前記押圧パッド11の前記加圧ベルト(加圧回 転部材)Fpとの接触部には、図23に示すように、定 着領域の温度を検出する小サイズシート定着領域温度セ ンサSN2と、大サイズシートが通過する定着領域O5 である大サイズシート定着領域 R 2 で且つ前記小サイズ シート定着領域R1と重ならない領域(R2-R1)で ある差分定着領域 R 3 (= R 2 - R 1) の温度を検出す る差分定着領域温度センサSN3とが配置されている。 【0066】(実施の形態3の制御部の説明)図24は 本発明の定着装置の実施の形態3の制御部分が備えてい る各機能をブロック図(機能ブロック図)で示した図で

(コントローラCに接続された信号入力要素) コントローラCは、前記実施の形態1の図4に示す加熱ロール温度センサSN1の代わりに、小サイズシート定着領域温度センサSN2、および差分定着領域温度センサSN3、その他の信号入力要素からの信号が入力されている。

・ SN2:小サイズシート定着領域温度センサ 小サイズシート定着領域温度センサSN2は、小サイズ シート定着領域温度 t sを検出する。

SN3:差分定着領域温度センサ

差分定着領域温度センサSN3は、大サイズシートが通過する定着領域Q5である大サイズシート定着領域R2で且つ前記小サイズシート定着領域R1と重ならない領域(R2-R1)である差分定着領域R3(=R2-R1、すなわち、大サイズシートのみが通過する領域)の温度 t mを検出する。

(コントローラCに接続された制御要素)また、コントローラCは、前記図4に示す実施の形態1と同様の制御要素に接続されており、それらの作動制御信号を出力している。

【0067】(前記コントローラCの機能)前記コントローラCは、前記信号出力要素からの入力信号に応じた処理を実行して、前記各制御要素に制御信号を出力する機能を有している。すなわち、コントローラCは次の機能を有している。

CO:ジョブ実行手段

ジョブ実行手段すなわち、COはコピースタートキーU

I2の入力に応じてコピーを実行する。

Fr2:空回転実行中判別フラグ

空回転実行中判別フラグFr2は、初期値は「O」であ り、空回転実行期間中「1」となり、空回転終了時に 「0」となる。

Fr3:ジョブ実行中判別フラグ ジョブ実行中判別フラグFr3は、初期値は「O」であ り、ジョブ実行期間中「1」となり、ジョブ終了時に 「0」となる。

【0068】C4:空回転実行手段

空回転実行手段 С 4 は定着領域温度差検出手段 С 4 a を 有しており、次回ジョブの開始信号入力キー(コピース タートキーU I 2) の入力が有ったときに、小サイズシ ート定着領域温度センサSN2および大サイズシート定 着領域温度センサSN3の検出温度差が所定の範囲以内 にない場合に、前記検出温度差が所定範囲内になるまで 空回転を実行する。

C5:加熱ロール回転制御手段

加熱ロール回転制御手段C5は、ジョブ実行手段C0お よび空回転実行手段C4等の出力信号に応じて、加熱ロ 20 ール駆動回路D1の作動を制御し、加熱ロールFhを回 転させる。

C6:定着用ヒータ制御手段

定着用ヒータ制御手段C6は、ジョブ実行手段C0およ び空回転実行手段 C 4 等の出力信号に応じて、ヒータ駆 動回路D2の作動を制御し、加熱ロールFhに内蔵され たヒータ h 1, h 2をオン、オフさせる。

【0069】 (実施の形態3の作用) 図25は実施の形 態3の空回転およびジョブ実行処理のフローチャート で、前記実施の形態1の図10に対応する図である。図 30 25のフローチャートの各ST(ステップ)の処理は、 前記コントローラCのROMに記憶されたプログラムに 従って行われる。また、この処理は画像形成装置の他の 各種処理と並行してマルチタスクで実行される。図25 に示す空回転およびジョブ実行処理のフローチャートは 電源オンにより開始される。この図25に示す処理は、 前記実施の形態1の図10のST2~ST7、ST9を 省略し、図10のST8の代わりにST8′を設けさら にST11-1を追加したものに相当している。図25 のステップST1において、コピースタートキーがオン になったか否か判断する。ノー(N)の場合はST1を 繰り返し実行する。イエス(Y)の場合はST8'に移 る。ST8′において、差分定着領域温度(大サイズシ ートのみが通過する定着領域の温度) t mおよび小サイ ズシート定着領域温度 t sの差 (t m-ts) が許容温度 差taより大きいか否かを判断する。ノー(N)の場合 はST13に移り、イエス(Y)の場合はST10に移 る。

【0070】ST10において、空回転実行中判別フラ グFr2=「1」とする。次にST11において小サイ 26

ズシート定着用ヒータト1をオンにして空回転を開始す る。次にST11-1において、大サイズシート定着領 域温度 t mおよび小サイズシート定着領域温度 t sの差 (tm-ts)が許容温度差ta以下になったか否か判断 する。ノー (N) の場合は S T 1 1 - 1 の繰り返し実行 し、イエス(Y)の場合はST12に移る。次にST1 2において、空回転実行中判別フラグFr2=「O」と する。

【0071】次にST13において、ジョブ実行中判別 10 フラグFr3=「1」とする。次にST14においてジ ョブ(次回ジョブ)の実行を開始する。次にST15に おいてジョブが終了したか否か判断する。ノー(N)の 場合はST15を繰り返し実行する。イエス(Y)の場 合はST16に移る。次にST16において、ジョブ実 行中判別フラグFr3=「O」とする。次に前記ST1 に戻る。

【0072】この実施の形態3における定着用ヒータ制 御処理のフローチャートのメインフローは、前記実施の 形態1の図12と全く同一である。また、この実施の形 態3の待機時ヒータ制御処理のフローチャート(前記図 12のST42のサブルーチンのフローチャート)は、 前記実施の形態1の図13と全く同一である。また、こ の実施の形態3のジョブ実行時ヒータ制御処理のフロー チャート(前記図12のST46のサブルーチンのフロ ーチャート)は、前記実施の形態1の図15と全く同一 である。図26は実施の形態3の空回転時ヒータ制御処 理のフローチャートで、前記実施の形態1の図14に対 応するフローチャートであり、前記図12のST44の サブルーチンのフローチャートである。図26のST4 4-21においてtm-ts≥taか否か判断する。イエ ス(Y)の場合はST44-22に移る。ST44-2 2において、小サイズシート定着用ヒータh 1をオンに してから、前記図12のST41に戻る。前記ST44 -21においてノー(N)の場合はST44-23にお いて全ヒータをオフにしてから、前記図12のST41

【0073】前記各実施の形態1~3では、加熱定着用 回転部材Fhおよび加圧定着用回転部材Fpの圧接領域 により形成される定着領域 05の温度を検出する際、接 触型センサを加熱定着用回転部材 F h 表面のシート通過 領域に接触させずに検出することができる。このため、 加熱定着用回転部材Fhの表面の損傷を防止することが できるため、加熱定着用回転部材表面の損傷による画質 の低下を防止することができる。

【0074】(変更例)以上、本発明の実施の形態を詳 述したが、本発明は、前記実施の形態に限定されるもの ではなく、特許請求の範囲に記載された本発明の要旨の 範囲内で、種々の変更を行うことが可能である。本発明 の変更実施の形態を下記に例示する。

(HO1) 本発明は複写機以外の画像形成装置、例えばプ

リンタ、FAX等にも適用することが可能である。

(HO2) 前記実施の形態1においては、次のジョブ開始 信号の入力(コピースタートキーの入力)が有った時 の、前ジョブからの経過時間TがTrestに対してT<T restの場合に空回転時間Trは図6の図表2に示す算出 式Tr = a(N-b)で設定しているが、算出式として は次式等を使用することも可能である。

 $T r = a (N-b) \times (Trest-T) / Trest$ (HO3) 温度センサは、定着領域O5およびその近傍の 種々の場所に任意の個数配置することが可能である。 [0075]

【発明の効果】前述の本発明の画像形成装置は、下記の 効果(E01)を奏することができる。

(E01) 加熱定着用回転部材および加圧定着用回転部材 の圧接領域により形成される定着領域の温度分布を短時 間で均一化できる。このため、紙しわ、オフセット等の 発生を防止することができる。特にウォームアップタイ ムを短縮する為に、加熱ロールの肉厚を薄くしたものは 温度分布が不均一になりやすい為、有効である。また薄 肉にすることにより許容曲げ応力の限界値から加熱ロー 20 ートである。 ルにかける総荷重を小さくしかつNip幅を広くとる必要 がある高速機に対しては、スポンジロールの劣化しやす いという短所をおぎなう為にソリッドロールを使用する ような場合に有効である。

(E02) 加熱定着用回転部材および加圧定着用回転部材 の圧接領域により形成される定着領域の温度を検出する 接触型センサを加熱定着部材に接触させずに定着領域の 温度分布を均一化することが可能である。

【図面の簡単な説明】

【図1】 図1は本発明の実施の形態1の画像形成装置 用の定着装置を有するカラー画像形成装置の説明図であ る。

【図2】 図2は前記図1に示す定着装置の拡大図であ

【図3】 図3は前記図2のIII-III線断面図である。

【図4】 図4は本発明の定着装置の実施の形態1の制 御部分が備えている各機能をブロック図(機能ブロック 図)で示した図である。

【図5】 図5は空回転時間算出式設定テーブルC4a 1の説明図である。

【図6】 図6は空回転時間算出式設定テーブルC4a 2の説明図である。

【図7】 図7は、前回ジョブに比べて次回ジョブのシ ートサイズが大きい場合の前回ジョブのプリント枚数N に対する、前回ジョブ終了時点から次回ジョブを空回転 無しで開始できる経過時間(定着装置の休息時間)Tの 設定値 Trestを示すグラフである。

【図8】 図8は、前回ジョブに比べて次回ジョブのシ ートサイズが大きい場合に次回ジョブの開始指令入力

回ジョブから次回ジョブ開始指令信号の入力(コピース タートキーの入力) までの経過時間 Tが T < Trestの場 合の、前回ジョブのプリント枚数Nに対する空回転実行 時間Trの設定値Trev(sec)を示すグラフであ る。

【図9】 図9は定着用ヒータ制御手段C6の行うヒー タオン、オフ制御の一般的な例を示す加熱ロール温度制 御のタイムチャートである。

【図10】 図10は空回転およびジョブ実行処理のフ 10 ローチャートである。

【図11】 図11は空回転実行決定用データ記憶処理 のフローチャートである。

【図12】 図12は本発明の実施の形態1の定着用ヒ ータ制御処理のフローチャートである。

【図13】 図13は待機時ヒータ制御処理のフローチ ャートで、前記ST42のサブルーチンのフローチャー トである。

【図14】 図14は空回転時ヒータ制御処理のフロー チャートで、前記ST44のサブルーチンのフローチャ

【図15】 図15はジョブ実行時ヒータ制御処理のフ ローチャートで、前記ST46のサブルーチンのフロー チャートである。

【図16】 図16は前記実施の形態1の作用効果を説 明するためのグラフで、ソリッドロール(表面が硬質の 加熱ロール)を使用してA4SEFのシート(小サイズ シート)を500枚連続コピーした直後に、A3SEF のシート(大サイズシート)にコピーをしたときの前記 A3SEFのシートの紙しわ発生率と紙しわのグレード とを、定着装置の種類別に示す図である。

【図17】 図17は前記実施の形態1の作用効果を説 明するためのグラフで、図17Aは前回ジョブでA4S EFのシート(小サイズシート)を500枚連続コピー し、次回ジョブでA3SEFのシート(大サイズシー ト)にコピーをしたときの休息時間(前回ジョブ終了時 点から次回ジョブ開始までの経過時間)と前記A3SE Fのシートに発生した紙しわのグレードとの関係を示す 図、図17Bは前回ジョブでA4SEFのシート(小サ イズシート)を100枚連続コピーし、次回ジョブでA 40 3 S E F のシート (大サイズシート) を 5 0 枚連続コピ ーをしたときの空回転時間と前記A3SEFのシートに 発生した紙しわのグレードとの関係を示す図である。

【図18】 図18はスポンジロールとソリッドロール との紙しわのグレード別発生率を示すグラフで、図18 Aはスポンジロールを使用して前回ジョブでA4SEF のシート(小サイズシート)を100枚連続コピーし、 次回ジョブでA3SEFのシート(大サイズシート)を 50枚連続コピーをしたときの休息時間(前回ジョブ終 **了時点から次回ジョブ開始までの経過時間)と前記A3** (コピースタートキーの入力)があった場合で且つ、前 50 SEFのシートに発生した紙しわのグレードとの関係を

示す図、図18Bはソリッドロールを使用して前回ジョブでA4SEFのシート(小サイズシート)を100枚連続コピーし、次回ジョブでA3SEFのシート(大サイズシート)を50枚連続コピーをしたときの休息時間と前記A3SEFのシートに発生した紙しわのグレードとの関係を示す図である。

29

【図19】 図19はスポンジロールとソリッドロールの、ニップ幅(加熱ロールおよび加圧ロールの圧接領域のシート搬送方向の長さ)の変化を示すグラフで、図19Aはスポンジロールを使用して前回ジョブでA4SEFのシート(小サイズシート)を100枚連続コピーしたときの、ニップ幅の変化とロール軸方向の位置と休息時間(前回ジョブ終了時点からの経過時間)との関係を示す図、図19Bはチューブソリッドロール(ソリッドロールを離型性の良い材質のチューブで被覆したロール)を使用して前回ジョブでA4SEFのシート(大サイズシート)を100枚連続コピーしたときの、ニップ幅の変化とロール軸方向の位置と、休息時間との関係を示す図である。

【図20】 図20は本発明の実施の形態2の定着装置を有するカラー画像形成装置の空回転時ヒータ制御処理のフローチャートで、前記実施の形態1の図14に相当する図であり、前記図12のST44のサブルーチンのフローチャートである。

【図21】 図21は本発明の実施の形態3の定着装置を有するカラー画像形成装置の説明図である。

*【図23】 図23は前記図22のXXIII-XXIII線 断面図である。

【図24】 図24は本発明の定着装置の実施の形態3の制御部分が備えている各機能をブロック図(機能ブロック図)で示した図である。

【図25】 図25は実施の形態3の空回転およびジョブ実行処理のフローチャートで、前記実施の形態1の図10に対応する図である。

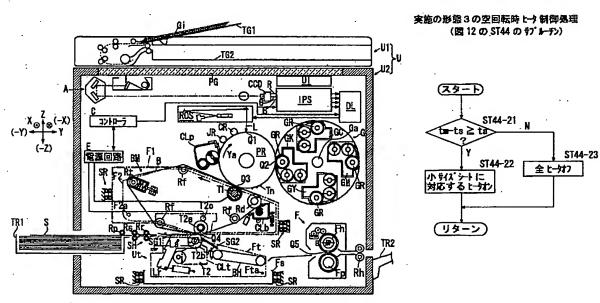
【図26】 図26は実施の形態3の空回転時ヒータ制御処理のフローチャートで、前記実施の形態1の図14に対応するフローチャートであり、前記図12のST44のサブルーチンのフローチャートである。

【符号の説明】

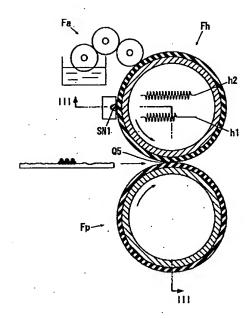
C1…前回ジョブ情報記憶手段、C2…経過時間検出手段(経過時間カウンタ)、C3…次回ジョブのシートサイズ記憶手段、C4…空回転実行手段、C4a…空回転時間設定手段、Fh…加熱定着用回転部材、Fp…加圧定着用回転部材、h1…小サイズ時使用ヒータ、h2;h1+h3…大サイズ時使用ヒータ、N…画像記録枚数、Q5…定着領域、SN2…小サイズシート定着領域温度センサ、SN3…差分定着領域温度センサ、T…前回ジョブ終了時から次回ジョブ指令信号の入力時までの経過時間、Tr…空回転時間、Trest…前回ジョブ終了時点から次回ジョブを空回転無しで開始できる経過時間(定着装置の休息時間)Tの設定値であるrest時間、3,4…ベルトガイド、11…押圧パッド、(Fh+1+h2;Fh+h1+h3)…加熱定着部材、(Fp+3+4+11)…加圧定着部材、

[図1]

【図26】



[図2]



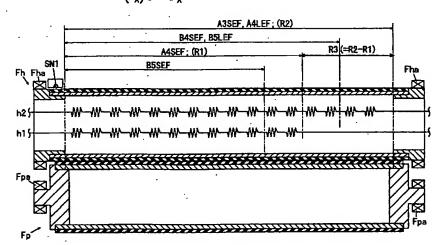
【図5】

図表1:空回転時間算出式設定デブル (C4a1)

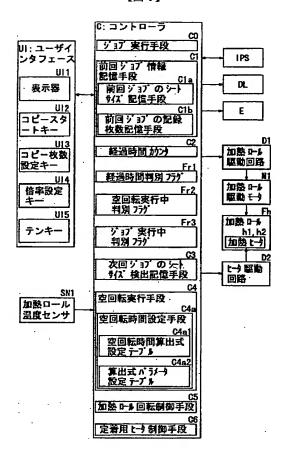
用紙サイズ 01~G4 (代表サイズ)		前のプリンド			
		G1 (A3, A4LEF)	(22 (B4, B5LEF)	GS (MSEF)	G4 (B5SEF)
次の プリント	91 (A3, A4LEF)	0	3	1	2
	62 (B4, B5LEF)	0	0	3	1
	63 (A4SEF)	٥	.0	0	3
	64 (B5SEF)	0	. 0	0	. 0

【図3】

(-Y) ------ Y







【図6】

図表 2: 算出式 パラメーウ 設定 デブル (C4a2)

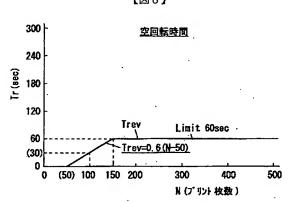
空回転時間 算出式 (sec)	8	ь	空回転上限時間 (200)
0: 空回転時間 Tr=0	-	-	~ :
1: 空回転時間 Tr=a(H-b)	0.8	50	80
2: Tr=a (N+b)	0.8	40	60
3:.Tr=e (N b)	0, 4	100	60

OI: ブリント枚数)

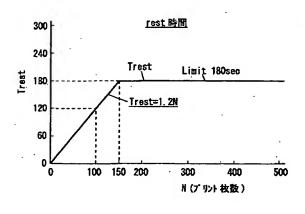
注)・次のスタート信号までに時間 T がある場合... T が下記"休止時間 Trest"以内であれば、上記空回転時間 Tr を適用し、T が下記"休止時間

Trest" 以上であれば、ブリント禁止時間は0秒とする。 Trest(seo)=1.2NON: ブリント枚数) C.imit 180seo)

【図8】

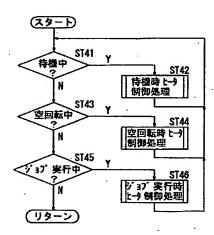


【図7】

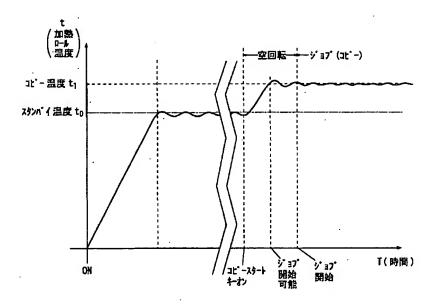


【図12】

実施の形態 1 ないし3の定着用 ヒーナ制御処理

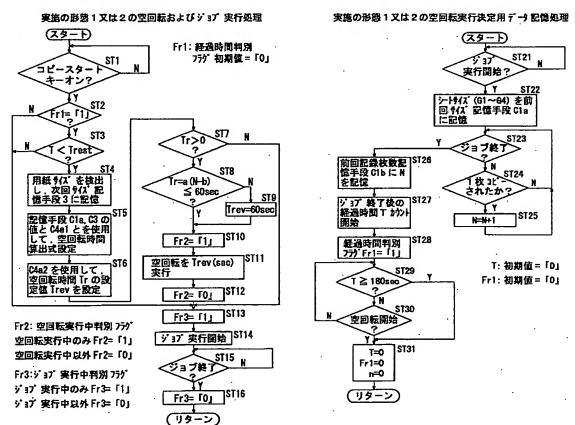


【図9】



【図10】

【図11】

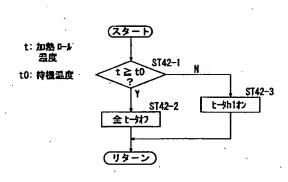


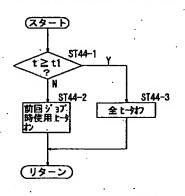
【図13】

[図14]

実施の形態 1 ないし3の特機時 t-4 制御処理へ

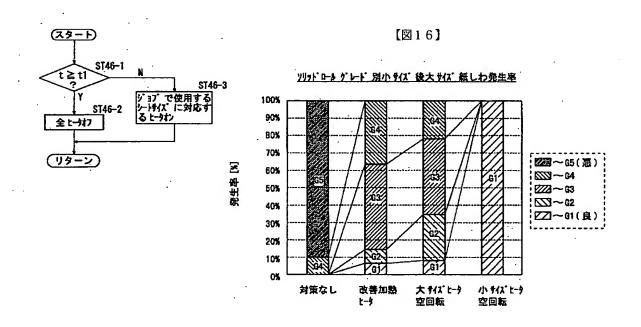
実施の形態1の空回転時1分制御処理





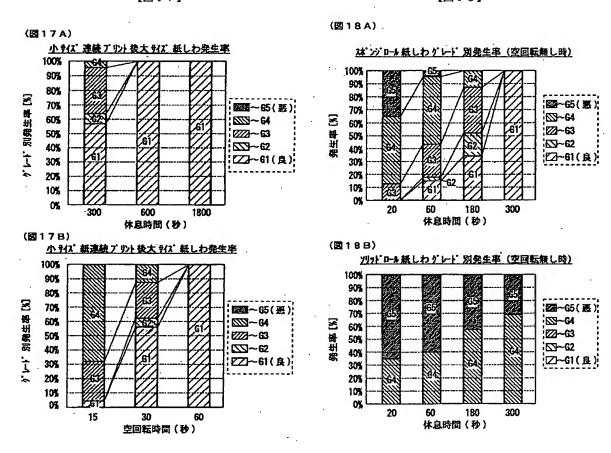
t: 加熱 P-1 温度 t1: 定着温度

【図15】 実施の形態 1 ないしるのジョブ 時 E一分制御処理



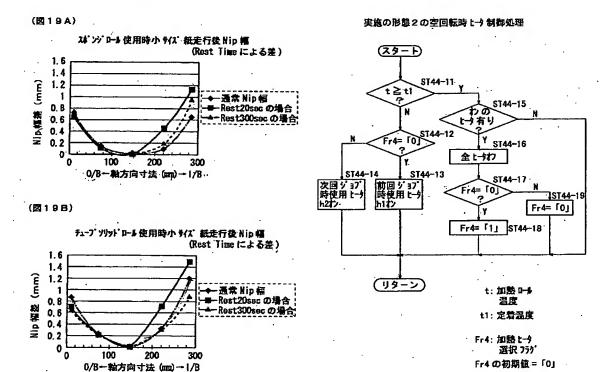
【図17】

【図18】





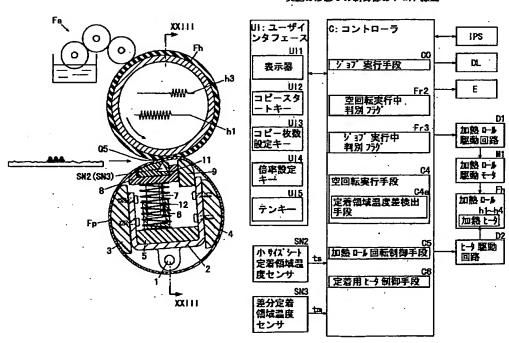
【図20】



[図22]

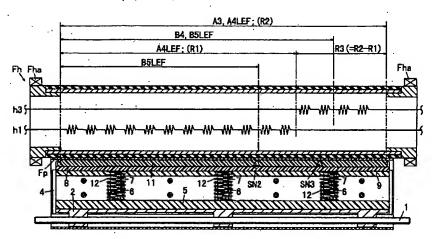
【図24】

実施の形態3の制御部のプロック線図



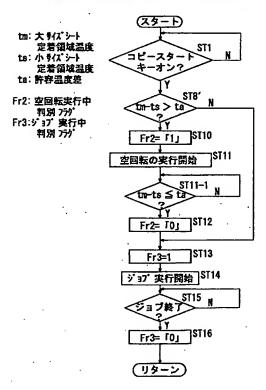
【図23】





【図25】

実施の形態3の空回転およびジョプ実行処理



フロントページの続き

F ターム(参考) 2HO33 AAO3 BA11 BA12 BA25 BA27

BA32 BB18 BB37 CA01 CA07

CA17 CA19 CA21 CA27 CA40

CA48

3KO58 AAO2 AA86 BA18 CA23 DAO1

GA06